

维修电工高级理论知识试卷(一)

一、单项选择(第1题~第160题。选择一个正确的答案,将相应的字母填入题内的括号中。每题0.5分,满分80分。)

1. 市场经济条件下,职业道德最终将对企业起到_____的作用。 (B)
A. 决策科学化 B. 提高竞争力
C. 决定经济效益 D. 决定前途与命运
2. 为了促进企业的规范化发展,需要发挥企业文化的_____功能。 (D)
A. 娱乐 B. 主导 C. 决策 D. 自律
3. 对待职业和岗位,_____并不是爱岗敬业所要求的。 (D)
A. 树立职业理想 B. 干一行爱一行专一行
C. 遵守企业的规章制度 D. 一职定终身,不改行
4. 坚持办事公道,要努力做到_____。 (C)
A. 公私不分 B. 有求必应 C. 公正公平 D. 全面公开
5. 下列关于勤劳节俭的论述中,正确的选项是_____。 (B)
A. 勤劳一定能使人致富 B. 勤劳节俭有利于企业持续发展
C. 新时代需要巧干,不需要勤劳 D. 新时代需要创造,不需要节俭
6. 企业生产经营活动中,要求员工遵纪守法是_____。 (B)
A. 约束人的体现 B. 保证经济活动正常进行所决定的
C. 领导者人为的规定 D. 追求利益的体现
7. 一般规定正电荷移动的方向为_____的方向。 (B)
A. 电动势 B. 电流 C. 电压 D. 电位
8. 电压的方向规定由_____。 (B)
A. 低电位点指向高电位点 B. 高电位点指向低电位点
C. 低电位指向高电位 D. 高电位指向低电位
9. 正弦量的平均值与最大值之间的关系不正确的是_____。 (D)
A. $E_{av}=2/\pi * E_m$ B. $U_{av}=2/\pi * E_m$
C. $I_{av}=2/\pi * E_m$ D. $I=I_m/1.44$
10. 当 $\omega t=360^\circ$ 时, i_1 、 i_2 、 i_3 分别为_____。 (D)
A. 负值、正值、0 B. 0、正值、负值
C. 负值、0、正值 D. 0、负值、正值
11. 维修电工以_____,安装接线图和平面布置最为重要。 (A)
A. 电气原理图 B. 电气设备图
C. 电气安装图 D. 电气组装图
12. 读图的基本步骤有:看图样说明,_____,看安装接线图。 (B)

- A. 看主电路 B. 看电路图 C. 看辅助电路 D. 看交流电路
13. 定子绕组串电阻的降压启动是指电动机启动时,把电阻串接在电动机定子绕组与电源之间,通过电阻的分压作用来_____定子绕组上的启动电压。 (D)
 A. 提高 B. 减少 C. 加强 D. 降低
14. 交流电压的量程有 10 V, _____, 500 V, 三档。用毕应将万用表的转换开关转到高电压档,以免下次使用不慎而损坏电表。 (C)
 A. 380 V B. 250 V C. 100 V D. 220 V
15. 各种绝缘材料的机械强度的各种指标是_____等各项强度指标。 (D)
 A. 抗张、抗压、抗弯 B. 抗剪、抗撕、抗冲击
 C. 抗张,抗压 D. 含 A,B 两项
16. 钻夹头的松紧必须用专用_____,不准用锤子或其它物品敲打。 (D)
 A. 工具 B. 扳子 C. 钳子 D. 钥匙
17. 普通螺纹的牙形角是_____度,英制螺纹的牙形角是 55 度。 (C)
 A. 50 B. 55 C. 60 D. 65
18. 通常,_____的工频电流通过人体时,就会有不舒服的感觉。 (B)
 A. 0.1 mA B. 1 mA C. 2 mA D. 4 mA
19. 在供电为短路接地的电网系统中,人体触及外壳带电设备的一点同站立地面一点之间的电位差称为_____。 (C)
 A. 单相触电 B. 两相触电
 C. 接触电压触电 D. 跨步电压触电
20. 潮湿场所的电气设备使用时的安全电压为_____。 (D)
 A. 9 V B. 12 V C. 24 V D. 36 V
21. 电气设备的巡视一般均由_____进行。 (B)
 A. 1 人 B. 2 人 C. 3 人 D. 4 人
22. 下列污染形式中不属于公害的是_____。 (C)
 A. 地面沉降 B. 恶臭 C. 水土流失 D. 振动
23. 下列控制声音传播的措施中_____不属于个人防护措施。 (D)
 A. 使用耳塞 B. 使用耳罩 C. 使用耳棉 D. 使用隔声罩
24. 对于每个职工来说,质量管理的主要内容有岗位的质量要求、质量目标、质量保证措施和_____等。 (D)
 A. 信息反馈 B. 质量水平 C. 质量记录 D. 质量责任
25. 岗位的质量要求,通常包括操作程序,工作内容,工艺规程及_____等。 (C)
 A. 工作计划 B. 工作目的 C. 参数控制 D. 工作重点
26. 逆变桥由晶闸管 VT7~VT10 组成。每个晶闸管均_____以限制晶闸管导通时的电流上升率。 (A)
 A. 串有空心电感 B. 硒堆组成的过电压保护装置
 C. 串有快速熔断器 D. 并有 C,R 组成的阻容吸收装置
27. 调频信号输入到方波变换器变成两组互差 180°的方波输出,经微分电路后产生尖脉冲,传送至双稳态触发电路形成两组互差 180°的_____脉冲。 (B)
 A. 尖脉冲 B. 矩形 C. 梯形 D. 三角波

28. 积分电路 Cl 接在 V5 的集电极, 它是_____的锯齿波发生器。 (C)
- A. 电感负反馈 B. 电感正反馈
C. 电容负反馈 D. 电容正反馈
29. KC41C 的内部的 1~6 端输入_____块 KC04 来的 6 个脉冲。 (C)
- A. 一 B. 二 C. 三 D. 四
30. KC41 的输出端 10~15 是按后相给前相补脉冲的规律, 经 V1~V6 放大, 可输出驱动电流为_____的双窄脉冲列 (D)
- A. 100~300 μ A B. 300~800 μ A
C. 100~300 mA D. 300~800 mA
31. 工频电源输入端接有两级 LB—300 型电源滤波器是阻止_____的电器上去。 (D)
- A. 工频电网馈送到高频设备以内
B. 工频电网馈送到高频设备以外
C. 高频设备产生的信号通过工频电网馈送到高频设备机房以内
D. 高频设备产生的信号通过工频电网馈送到高频设备机房以外
32. 铁磁饱和式稳压器的基本结构与变压器相似, 由硅钢片叠成二心柱式铁心, 而心柱 2 工作在磁化曲线的_____段。 (A)
- A. 饱和 B. 未饱和 C. 过饱和 D. 起始
33. GP—100C 型高频设备中的保护措施有_____。 (D)
- A. 过电流保护 B. 水压保护 C. 水温保护 D. 以上都是
34. _____适用于 8~50 kHz 频率范围。 (A)
- A. IGBT B. SIT C. MOSFET D. MOSFET
35. 数控系统的可靠性主要取决于_____。 (A)
- A. 数控装置 B. 伺服系统
C. 测量反馈装置 D. 控制器
36. _____可分为开环控制、半闭环控制和闭环控制。 (A)
- A. 数控装置 B. 伺服系统
C. 测量反馈装置 D. 控制器
37. _____控制方式的优点是精度高、速度快, 其缺点是调试和维修比较复杂。 (A)
- A. 闭环 B. 半闭环 C. 双闭环 D. 开环
38. 正向触发脉冲只允许在 t_1 以后加入, 并要求触发脉冲有一定的_____。 (A)
- A. 宽度 B. 电压 C. 电流 D. 功率
39. 双窄脉冲的脉宽在_____左右, 在触发某一晶闸管的同时, 再给前一晶闸管补发一个脉冲, 作用与宽脉冲一样。 (D)
- A. 120° B. 90° C. 60° D. 18°
40. 通过变流器把直流电能变成某一频率或可调频率的交流电能直接供电给负载的, 叫做_____。 (B)
- A. 有源逆变 B. 无源逆变 C. 整流 D. 反馈
41. 三相桥式逆变电路电压脉动小, 变压器利用率高, 晶闸管工作电压低, 电抗器比三相半波电路小, 在_____容量可逆系统中广泛应用。 (D)

- A. 小 B. 中、小 C. 大 D. 大、中
42. 在要求零位附近快速频繁改变转动方向,位置控制要求准确的生产机械,往往用可控环流可逆系统,即在负载电流小于额定值_____时,让 $\alpha < \beta$,人为地制造环流,使变流器电流连续。
 A. 1%~5% B. 5%~10%
 C. 10%~15% D. 15%~20% (C)
43. 关断晶闸管(GTO)构成高性能的变速调速系统。但目前由于元件的制造水平,只限于_____容量。
 A. 大、中 B. 大 C. 中、小 D. 较小 (D)
44. 并联谐振式逆变器的换流_____电路并联。
 A. 电感与电阻 B. 电感与负载
 C. 电容与电阻 D. 电容与负载 (D)
45. 串联谐振逆变器输入是恒定的电压,输出电流波形接近于_____,属于电压型逆变器。
 A. 锯齿波 B. 三角波 C. 方波 D. 正弦波 (D)
46. 电流型逆变器中间环节采用电抗器滤波,_____.
 A. 电源阻抗很小,类似电压源 B. 电源呈高阻,类似于电流源
 C. 电源呈高阻,类似于电压源 D. 电源呈低阻,类似于电流源 (B)
47. 触发脉冲信号应有一定宽度,脉冲前沿要陡。电感性负载一般是_____ms,相当于50 Hz正弦波的18°。
 A. 0.1 B. 0.5 C. 1 D. 1.5 (C)
48. 数字式触发电路中如 $U_K=0$ 时,脉冲频率 $f=13\text{ kHz}$, $U_K=10\text{ V}$ 时, $f=\underline{\hspace{2cm}}$ kHz。
 A. 1.3 B. 13 C. 130 D. 1300 (C)
49. 消除关断过电压最常用的方法是在晶闸管两端并联_____.
 A. RC吸收电路 B. 无敏电阻
 C. 接地电容 D. 硅堆 (A)
50. 采用电压上升率 du/dt 限制办法后,电压上升率与桥臂交流电压_____成正比的作用。
 A. 有效值 B. 平均值 C. 峰值 D. 瞬时值 (C)
51. 真空三极管具有阳极、阴极和_____.
 A. 发射极 B. 栅极 C. 控制极 D. 基极 (B)
52. 当 $R'=R_i$ 时,电路阻抗匹配,振荡器的工作状态叫做_____.
 A. 过零状态 B. 欠压状态 C. 过压状态 D. 临界状态 (D)
53. 剩磁消失而不能发电应重新充磁。直流电源电压应低于额定励磁电压(一般取100 V左右),充磁时间约为_____.
 A. 1~2 min B. 2~3 min
 C. 3~4 min D. 4~5 min (B)
54. 启动电动机组后工作台高速冲出不受控,产生这种故障有_____原因。
 A. 交磁放大机控制绕组接反 B. 发电机励磁绕组WE-G接反 (B)

- C. 发电机旋转方向相反 D. 以上都是
55. 停车时产生振荡的原因常常由于_____环节不起作用。 (D)
 A. 电压负反馈 B. 电流负反馈
 C. 电流截止负反馈 D. 桥型稳定
56. 数控系统程序数据保存不住,可直接检查后备电池、断电检测及切换电路、以及_____。(C)
 A. 震荡电路 B. CPU 及周边电路
 C. 存储器周边电路 D. 地址线逻辑
57. 伺服驱动过电流可能是驱动装置输出 L1、L2、L3 之间短路;或_____;或功率开关晶体管 V1~V6 损坏;或是加速过快。(B)
 A. 使用环境温度超过了规定值 B. 伺服电动机过载
 C. 负载有冲击 D. 编码器故障
58. 晶体管的集电极与发射极之间的正反向阻值都应大于_____,如果两个方向的阻值都很小,则可能是击穿了。(D)
 A. 0.5 KΩ B. 1 KΩ C. 1.5 KΩ D. 2 KΩ
59. _____材质制成的螺栓、螺母或垫片,在中频电流通过时,会因涡流效应而发热,甚至局部熔化。(D)
 A. 黄铜 B. 不锈钢 C. 塑料 D. 普通钢铁
60. 对触发脉冲要求有_____。(B)
 A. 一定的宽度,且达到一定的电流 B. 一定的宽度,且达到一定的功率
 C. 一定的功率,且达到一定的电流 D. 一定的功率,且达到一定的电压
61. 启动电容器 C_s 上所充的电加到由炉子 L 和补偿电容 C 组成的并联谐振电路两端,产生_____电压和电流。(C)
 A. 正弦振荡 B. 中频振荡 C. 衰减振荡 D. 振荡
62. 逆变电路为了保证系统能够可靠换流,安全储备时间 t_p 必须大于晶闸管的_____。(B)
 A. 引前时间 B. 关断时间 C. 换流时间 D. $t_f - t_r$
63. SP100—C3 型高频设备半高压接通后阳极有电流。产生此故障的原因有_____。(D)
 A. 阳极槽路电容器
 B. 栅极电路上旁路电容器
 C. 栅极回馈线圈到栅极这一段有断路的地方
 D. 以上都是
64. 根据_____分析和判断故障是诊断所控制设备故障的基本方法。(D)
 A. 原理图 B. 逻辑功能图
 C. 指令图 D. 梯形图
65. 弱磁调速是从 n_0 向上调速,调速特性为_____输出。(D)
 A. 恒电流 B. 恒效率 C. 恒转矩 D. 恒功率
66. 要调节异步电动机的转速,可从_____入手。(D)
 A. 变极调速 B. 变频调速 C. 转差率调速 D. 以上都是

67. 交磁电机扩大机可用来控制直流电动机的电枢电压,构成交磁电机扩大机—直流电动机系统,简称_____。
 A. G—M 系统 B. AG—M 系统
 C. AG—G—M 系统 D. CNC—M 系统 (B)
68. 电流正反馈是在_____时,起着补偿作用,其补偿程度与反馈取样电阻 R_v 的分压比有关。
 A. 程序运行时 B. 负载发生变化
 C. 电机高速 D. 电机低速 (B)
69. 非独立励磁控制系统在_____的调速是用提高电枢电压来提升速度的,电动机的反电动势随转速的上升而增加,在励磁回路由励磁调节器维持励磁电流为最大值不变。
 A. 低速时 B. 高速时 C. 基速以上 D. 基速以下 (D)
70. 反电枢可逆电路由于电枢回路_____,适用于要求频繁启动而过渡过程时间短的生产机械,如可逆轧钢机、龙门刨等。
 A. 电容小 B. 电容大 C. 电感小 D. 电感大 (C)
71. 由一组逻辑电路判断控制整流器触发脉冲通道的开放和封锁,这就构成了_____可逆调速系统。
 A. 逻辑环流 B. 逻辑无环流
 C. 可控环流 D. 可控无环流 (B)
72. 转矩极性鉴别器常常采用运算放大器经_____组成的施密特电路检测速度调节器的输出电压 u_n 。
 A. 负反馈 B. 正反馈
 C. 串联负反馈 D. 串联正反馈 (B)
73. 逻辑保护电路一旦出现_____的情况,与非门立即输出低电平,使 u_R' 和 u_F' 均被置位于“0”,将两组触发器同时封锁。
 A. $u_R=1, u_F=0$ B. $u_R=0, u_F=0$
 C. $u_R=0, u_F=1$ D. $u_R=1, u_F=1$ (D)
74. _____是经济型数控机床按驱动和定位方式划分。
 A. 闭环连续控制式 B. 变极控制式
 C. 步进电动机式 D. 直流点位式 (C)
75. 微处理器一般由_____、程序存储器、内部数据存储器、接口和功能单元(如定时器、计数器)以及相应的逻辑电路所组成。
 A. CNC B. PLC C. CPU D. MPU (C)
76. 经济型数控系统常用的有后备电池法和采用非易失性存储器,如片内带锂电池的随机存储器_____。
 A. EEPROM B. NVRAM
 C. FLASHROM D. EPROM (B)
77. MPU 与外设之间进行数据传输有_____方式。
 A. 程序控制 B. 控制中断控制
 C. 选择直接存储器存取(DMA) D. 以上都是 (D)

78. 非编码键盘接口一般通过_____或8255、8155等并行I/O接口和MPU相连。
(D)
- A. 与门 B. 与非门 C. 或非门 D. 三态缓冲器
79. 各位的段驱动及其位驱动可分别共用一个锁存器。每秒扫描次数大于_____次，靠人眼的视觉暂留现象，便不会感觉到闪烁。
(D)
- A. 20 B. 30 C. 40 D. 50
80. 电动机绕组电感 L ，当 V 突然导通时，绕组电流按指数规律上升，时间常数 $\tau_1 = \text{_____}$ ， r 是电动机绕组的电阻值。
(B)
- A. $L/(R_0 - r)$ B. $L/(R_0 + r)$
C. $L/(R_0 - r/2)$ D. $L/(R_0 + r/2)$
81. 三相六拍脉冲分配逻辑电路由 FF_1 、 FF_2 、 FF_3 三位D触发器组成。其脉冲分配顺序是_____。
(D)
- A. A→B→C→.....
B. AB→BC→CA→.....
C. A→AC→C→CB→B→BA→A→.....
D. A→AB→B→BC→C→CA→A→.....
82. _____不是CPU和RAM的抗干扰措施。
(D)
- A. 人工复位 B. 掉电保护 C. 软件陷阱 D. 接地技术
83. 中频发电机组启动时，交流电动机的冲击电流约为额定电流的_____倍。
(C)
- A. 3~5 B. 4~6 C. 5~7 D. 6~7
84. 实践证明，在高于额定灯丝电压_____情况下长期工作，管子寿命几乎减少一半。
(B)
- A. 3% B. 5% C. 10% D. 15%
85. 当使用新管或长期贮存的管子时，应加额定灯丝电压进行预热，时间不少于_____h。
(B)
- A. 1 B. 2 C. 2.5 D. 3
86. 电子管水套内壁的圆度，要求公差不超过_____mm。
(A)
- A. ± 0.25 B. ± 0.5 C. ± 0.75 D. ± 1
87. 检查可编程序控制器电柜内的温度和湿度不能超出要求范围(_____和35%~85%RH不结露)，否则需采取措施。
(C)
- A. $-5\sim 50^\circ\text{C}$ B. $0\sim 50^\circ\text{C}$ C. $0\sim 55^\circ\text{C}$ D. $5\sim 55^\circ\text{C}$
88. 更换电池之前，先接通可编程序控制器的交流电源约_____s，为存储器备用电源的电容器充电(电池断开后，该电容器对存储器做短时供电)。
(D)
- A. 3 B. 5 C. 10 D. 15
89. 运行指示灯是当可编程序控制器某单元运行、_____正常时，该单元上的运行指示灯一直亮。
(D)
- A. 自检 B. 调节 C. 保护 D. 监控
90. 正常时每个输出端口对应的指示灯应随该端口有输出或无输出而亮或熄。否则就是有故障。其原因可能是_____。
(D)
- A. 输出元件短路 B. 开路

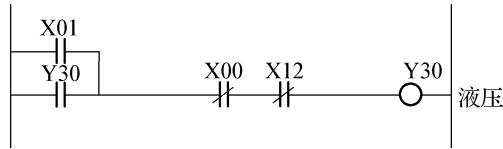
- C. 烧毁 D. 以上都是

91. 外部环境检查时,当湿度过大时应考虑装_____。 (C)
A. 风扇 B. 加热器 C. 空调 D. 除尘器

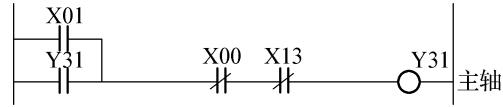
92. 组合机床电磁阀和信号灯采用直流_____电源。 (C)
A. 6 V B. 12 V C. 24 V D. 36 V

93. 强供电回路的管线尽量避免与可编程序控制器输出、输入回路_____,且线路不在同一根管路内。 (D)
A. 垂直 B. 交叉 C. 远离 D. 平行

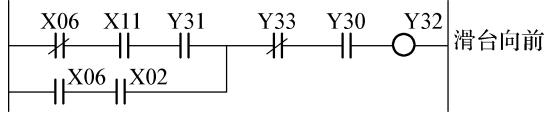
94. 根据液压控制梯形图下列指令正确的是_____。 (C)



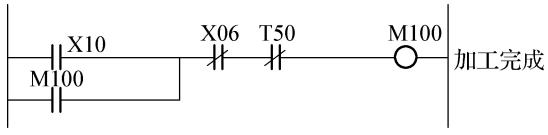
95. 根据主轴控制梯形图下列指令正确的是_____。 (D)



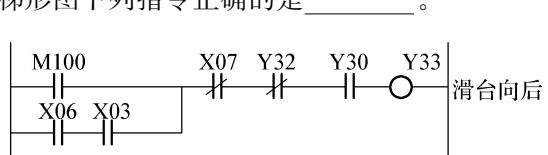
96. 根据滑台向前控制梯形图下列指令正确的是_____。 (B)



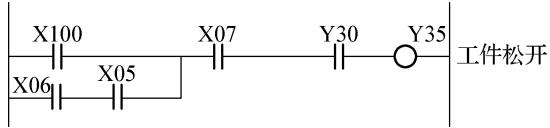
97. 根据加工完成控制梯形图下列指令正确的是_____。



- A. ANI100
 - B. AND100
 - C. OR100
 - D. ORI100



99. 根据工件松开控制梯形图下列指令正确的是_____。 (D)



- A. AND07、LD30
- B. LD07、AND30
- C. LDI07、AND30
- D. AND07、AND30

100. 将程序写入可编程序控制器时,首先将存储器清零,然后按操作说明写入_____ ,结束时用结束指令。 (B)

- A. 地址
- B. 程序
- C. 指令
- D. 序号

101. 程序检查过程中如发现有错误就要进行修改,包括_____。 (D)

- A. 线路检查
- B. 其他检查
- C. 语法检查
- D. 以上都是

102. 语法检查键操作中代码_____表示设定常数值 K 不正确。 (C)

- A. 1—1
- B. 1—2
- C. 1—3
- D. 1—4

103. 线路检查键操作中低码 DI和表示 L使用不正确。 (D)

- A. ANI、AND
- B. OR、ORI
- C. ANI、ANB
- D. ANB、ORB

104. 双线圈检查是当指令线圈_____使用时,会发生同一线圈接通和断开的矛盾。 (D)

- A. 两次
- B. 八次
- C. 七次
- D. 两次或两次以上

105. 可编程序控制器采用可以编制程序的存储器,用来在其内部存储执行逻辑运算、顺序控制、计时、计数和算术运算等_____指令。 (C)

- A. 控制
- B. 基本
- C. 操作
- D. 特殊

106. 可编程序控制器编程灵活性。编程语言有、布尔助记符、功能表图、_____和语句描述。 (D)

- A. 安装图
- B. 逻辑图
- C. 原理图
- D. 功能模块图

107. _____阶段把逻辑解读的结果,通过输出部件输出给现场的受控元件。 (D)

- A. 输出采样
- B. 输入采样
- C. 程序执行
- D. 输出刷新

108. 可编程序控制器通过编程,灵活地改变其控制程序,相当于改变了继电器控制的_____线路。 (D)

- A. 主、控制
- B. 控制
- C. 软接线
- D. 硬接线

109. F—20MS 可编程序控制器表示_____类型。 (B)

- A. 继电器输出
- B. 晶闸管输出
- C. 晶体管输出
- D. 单晶体管输出

110. F—40MR 可编程序控制器中 M 表示_____。 (A)

- A. 基本单元
- B. 扩展单元

- C. 单元类型 D. 输出类型

111. F 系列可编程序控制器系统是由基本单元、扩展单元、编程器、用户程序、_____和程序存入器等组成。 (D)

A. 鼠标 B. 键盘 C. 显示器 D. 写入器

112. F 系列可编程序控制器计数器用_____表示。 (D)

A. X B. Y C. T D. C

113. F—20MR 可编程序控制器输入的点数是_____。 (C)

A. 5 B. 8 C. 12 D. 16

114. 当程序需要_____接通时,全部输出继电器的输出自动断开,而其他继电器仍继续工作。 (D)

A. M70 B. M71 C. M72 D. M77

115. F 系列可编程序控制器常开点用_____指令。 (A)

A. LD B. LDI C. OR D. ORI

116. F 系列可编程序控制器常闭触点的串联用_____指令。 (B)

A. AND B. ANI C. ANB D. ORB

117. F 系列可编程序控制器常开触点的并联用_____指令。 (A)

A. OR B. ORI C. ANB D. ORB

118. F 系列可编程序控制器中的 ORB 指令用于_____。 (D)

A. 串联连接 B. 并联连接
C. 回路串联连接 D. 回路并联连接

119. F 系列可编程序控制器中回路串联连接用_____指令。 (D)

A. AND B. ANI C. ORB D. ANB

120. _____指令为复位指令。 (D)

A. NOP B. END C. S D. R

121. 用_____指令可使 LD 点回到原来的公共线上。 (D)

A. CJ P B. EJP C. MC D. MCR

122. 编程器的显示内容包括地址、数据、工作方式、_____情况和系统工作状态等。 (D)

A. 位移储存器 B. 参数
C. 程序 D. 指令执行

123. 编程器的数字键由 0~9 共 10 个键组成,用以设置地址号、计数器、_____的设定值等。 (D)

A. 顺序控制 B. 参数控制
C. 工作方式 D. 定时器

124. 检查电源电压波动范围是否在数控系统允许的范围内。否则要加_____。 (B)

A. 直流稳压器 B. 交流稳压器
C. UPS 电源 D. 交流调压器

125. 检查变压器上有无_____, 检查电路板上有无 50/60 Hz 频率转换开关供选择。 (D)

- A. 熔断器保护 B. 接地 C. 插头 D. 多个插头
126. 短路棒用来设定短路设定点,短路设定点由_____完成设定。 (B)
 A. 维修人员 B. 机床制造厂 C. 用户 D. 操作人员
127. 电源相序可用相序表或_____来测量。 (A)
 A. 示波器 B. 图形仪 C. 万用表 D. 兆欧表
128. 准备功能又叫_____。 (B)
 A. M 功能 B. G 功能 C. S 功能 D. T 功能
129. 数控装置工作基本正常后,可开始对各项_____迹行检查、确认和设定。 (A)
 A. 参数 B. 性能 C. 程序 D. 功能
130. JWK 系列经济型数控机床通电试车不包含_____内容。 (D)
 A. 数控系统参数核对 B. 手动操作
 C. 接通强电柜交流电源 D. 直流电源的检查
131. 以最高进给速度运转时,应在全行程进行,分别往复_____。 (A)
 A. 1 次和 5 次 B. 2 次和 4 次
 C. 3 次和 2 次 D. 4 次和 1 次
132. 在主轴_____调速范围内选一适当转速,调整切削量使之达到最大功率,机床工作正常,无颤振现象。 (B)
 A. 恒转矩 B. 恒功率 C. 恒电流 D. 恒电压
133. 数控机床的几何精度检验包括_____。 (D)
 A. 主轴的轴向窜动
 B. 主轴箱沿 Z 坐标方向移动时主轴轴心的平行度
 C. X,Z 坐标方向移动时工作台面的平行度
 D. 以上都是
134. 主轴回转轴心线对工作台面的垂直度属于数控机床的_____精度检验。 (B)
 A. 定位 B. 几何 C. 切削 D. 联动
135. 直线运动坐标轴的定位精度和重复定位精度属于数控机床的_____精度检验。 (B)
 A. 几何 B. 定位 C. 切削 D. 联动
136. 数控机床的定位精度检验包括_____。 (D)
 A. 回转运动的定位精度和重复分度精度B. 回转运动的反向误差
 C. 回转轴原点的复归精度 D. 以上都是
137. 数控机床的定位精度检验包括_____。 (D)
 A. 回转运动的定位精度和重复分度精度B. 各直线运动坐标轴机械原点的复归精度
 C. 回转轴原点的复归精度 D. 以上都是
138. 端面铣刀铣平面的精度属于数控机床的_____精度检验。 (A)
 A. 切削 B. 定位 C. 几何 D. 联动
139. 数控单元是由双 8031 _____ 组成的 MCS—51 系统。 (B)
 A. PLC B. 单片机 C. 微型机 D. 单板机
140. JWK 经济型数控机床通过编程指令可实现的功能有_____。 (D)

- A. 返回参考点 B. 快速点定位
C. 程序延时 D. 以上都是
- 141.** JWK 经济型数控机床通过编程指令可实现的功能有_____。 (D)
A. 直线插补 B. 圆弧插补 C. 程序循环 D. 以上都是
- 142.** 使用自动循环,当程序结束后,又自动从程序_____循环执行。 (C)
A. 终止点 B. 断开点 C. 开头 D. 暂停
- 143.** 为了方便_____和减少加工程序的执行时间,参考点应设在靠近工件的地方,在换刀前让刀架先退出一段距离以便刀架转位,转位完毕后,再按相同距离返回。 (B)
A. 读写 B. 编程 C. 测试 D. 检查
- 144.** 引导程序包括_____。 (D)
A. 参考点工件号设定和快进速度设定 B. 间隙补偿量的设定和刀具补偿量的设定
C. 换刀偏置量的设定和机械原点设定 D. 以上都是
- 145.** S功能设定有两种输出方式供选择:分别是_____。 (A)
A. 编码方式和数字方式 B. 逻辑式和数字方式
C. 编码方式和逻辑式 D. 编制方式和数字方式
- 146.** JWK 型经济型数控机床按照程序输入步骤输入零件加工程序,检查_____ ,正常后方可联机调试。 (A)
A. 各种功能 B. 程序 C. 轴流风机 D. 电机
- 147.** JWK 型经济型数控机床系统电源切断后,必须等待_____ s 以上方可再次接通电源。不允许连续开、关电源。 (C)
A. 10 B. 20 C. 30 D. 40
- 148.** 为了保护零件加工程序,数控系统有专用电池作为存储器 RAM 芯片的备用电源。当电池电压小于_____ V 时,需要换电池,更换时应按有关说明书的方法进行。 (C)
A. 1.5 B. 3 C. 4.5 D. 6
- 149.** 线绕电阻器用_____ 表示。 (D)
A. RT B. RPJ C. RJ D. RX
- 150.** 电阻器的阻值及精度等级一般用文字或数字直接印于电阻器上。允许偏差为 $\pm 5\%$ 用_____ 表示。 (C)
A. 无色 B. 银色 C. 金色 D. 白色
- 151.** 钮电解电容器的型号用_____ 表示。 (D)
A. CJ B. CD C. CA D. CN
- 152.** _____ 统称为极限偏差。 (D)
A. 最大极限尺寸和最大极限尺寸 B. 最大极限上偏差和最大极限下偏差
C. 最大上偏差和最大下偏差 D. 上偏差和下偏差
- 153.** 规定孔的尺寸减去轴的尺寸的代数差为正是_____ 配合。 (B)
A. 基准 B. 间隙 C. 过渡 D. 过盈
- 154.** 国家标准规定了基轴制的_____。代号为“h”。 (B)

- A. 上偏差为零,上偏差大于零 B. 上偏差为零,下偏差小于零
 C. 下偏差为零,上偏差小于零 D. 下偏差为零,上偏差大于零
- 155.** 车床尾架体孔和顶尖套筒的配合种类为基本偏差_____。 (D)
 A. e B. f C. g D. h
- 156.** 金属材料的性能中不属于工艺性能的是_____。 (C)
 A. 铸造性能 B. 切削性能 C. 化物性能 D. 热处理性能
- 157.** 逻辑代数的基本公式和常用公式中反演律(德、摩根定理) $\overline{A+B} = \text{_____}$ 。 (A)
 A. $\overline{A} \cdot \overline{B}$ B. $\overline{A} \cdot B$
 C. $A \cdot \overline{B}$ D. $A \cdot B$
- 158.** 与非门电路,与非门逻辑关系中,下列正确的表达式是_____。 (D)
 A. $A=1, B=0, Z=0$ B. $A=0, B=1, Z=0$
 C. $A=0, B=0, Z=1$ D. $A=1, B=1, Z=0$
- 159.** 导线的绝缘强度必须符合国家、部、局规定的耐压试验标准。绝缘电阻应不低于_____ MΩ。 (C)
 A. 0.25 B. 0.5 C. 1 D. 4
- 160.** 从机械设备电器修理质量标准方面判断下列_____不属于电器仪表需要标准。 (D)
 A. 表盘玻璃干净、完整 B. 盘面刻度、字码清楚
 C. 表针动作灵活,计量正确 D. 垂直安装
- 二、判断题**(第 161 题~第 200 题。将判断结果填入括号中。正确的填“√”,错误的填“×”。每题 0.5 分,满分 20 分。)
- 161.** 向企业员工灌输的职业道德太多了,容易使员工产生谨小慎微的观念。 (×)
- 162.** 事业成功的人往往具有较高的职业道德。 (√)
- 163.** 职业道德活动中做到表情冷漠、严肃待客是符合职业道德规范要求的。 (×)
- 164.** 在日常接待工作中,对待不同服务对象,采取一视同仁的服务态度。 (√)
- 165.** 部分电路欧姆定律反映了在含电源的一段电路中,电流与这段电路两端的电压及电阻的关系。 (×)
- 166.** 电解电容有正,负极,使用时负极接高电位,正极接低电位。 (×)
- 167.** 在磁场外部,磁力线由 N 极指向 S 极;在磁场内部,磁力线由 S 极指向 N 极。 (√)
- 168.** 变压器是根据电磁感应原理而工作的,它能改变交流电压和直流电压。 (×)
- 169.** 启动按钮优先选用绿色按钮;急停按钮应选用红色按钮,停止按钮优先选用红色按钮。 (×)
- 170.** 按钮联锁正反转控制线路的优点是操作方便,缺点是容易产生电源两相短路事故。在实际工作中,经常采用按钮,接触器双重联锁正反转控制线路。 (√)
- 171.** 电动机是使用最普遍的电气设备之一,一般在 70%~95%额定负载下运行时,效率最高,功率因数大。 (√)
- 172.** 发电机发出的“嗡嗡”声,属于气体动力噪音。 (×)
- 173.** 变压器的“嗡嗡”声属于机械噪音。 (×)

174. 可编程带 RAM 的 I/O 接口 8155 芯片则作为输入和键盘用的接口。 (×)
175. 来自三块 KC04 触发器 13 号端子的触发脉冲信号, 分别送入 KC42 的 2、4、12 端。 V1、V2、V3 构成与非门电路。只要任何一个触发器有输出,S 点就是低电平,V4 截止,使 V5、V6、V8 组成的环形振荡器停振。 (×)
176. 整流状态时整流器将交流电能变成直流电能供给电动机。 (√)
177. 锯齿波同步的晶闸管触发电路由锯齿波发生、脉冲相位控制、脉冲整形、脉冲放大等环节组成。 (√)
178. 非线性电阻元件,具有正反向相同的很陡的伏安特性。正常工作时,漏电流极小。遇到浪涌电压时反应快,可通过数安培的放电电流,因此抑制过电压能力强。 (×)
179. 根据真空三极管的特性曲线可以看出,改变栅极电流就可使阳极电流发生变化。 (×)
180. 丙类工作状态的栅偏压比截止栅压更负,若振荡管采用固定栅偏压,管子将恒处于饱和状态。 (×)
181. 如果发电机的电流达到额定值而其电压不足额定值,则需减小淬火变压器一次线圈的匝数。 (×)
182. 开环控制系统仅适用于要求高的场合。 (×)
183. 传统的驱动电源有单电源驱动电路和双电源驱动电路,新型电源有高压电压斩波电源。 (×)
184. 当可编程序控制器输出额定电压和额定电流值大于负载时,可加装中间继电器过渡。 (×)
185. 按 INSTR 若程序中存在某一线路上的错误,则显示出错代码。 (×)
186. F—20MR 可编程序控制器的输出继电器用来将可编程序控制器输出信号传送给外部负载,它只能在程序内部用指令驱动,外部信号无法直接驱动。用户可任选继电器输出、晶体管输出或晶闸管输出。 (√)
187. F 系列可编程控制器内部元件计数器为加法计数器,当计数器接通后,从设定值一直减到零时,计数器线圈有电,相应触点动作。 (×)
188. 检查直流电源输出端为系统提供的 +5 V、+6 V、+40 V、+120 V 等电源电压有无通地和开路现象。 (×)
189. 数控机床的几何精度包括检验工作台的垂直度。 (×)
190. 机床的切削精度不仅反映了机床的几何精度和定位精度,同时还包括了试件的材料、环境温度、刀具性能以及切削条件等各种因素造成的误差。 (√)
191. 轴端键槽应画出剖视图,因为各轴段的尺寸用标注即可表达清楚,所以其他视图必须画剖视图。 (×)
192. N 型硅材料稳压管二极管用 2CW 表示。 (√)
193. 轴主要指圆柱形的外表面,也包括其他外表面中由单一尺寸确定的部分,如键槽等。 (×)
194. 锡的熔点比铅高。 (×)
195. 在数字电路中,门电路是用得最多的器件,它可以组成计数器、分频器、寄存器、移位寄存器等多种电路。 (×)

196. 移位寄存器每当时钟的后沿到达时,输入数码移入 C0,同时每个触发器的状态也移给了下一个触发器。 (×)
197. 地址总线用以传送存储器和 I/O 设备的地址。 (×)
198. 所谓应用软件就是用来使用和管理计算机本身的程序。它包括操作系统、诊断系统、开发系统和信息处理等。 (×)
199. 设备已老化、腐蚀严重的管路线路、床身线路进行大修更新敷设。 (√)
200. 按图纸要求在管内重新穿线并进行绝缘检测(管内允许有接头),进行整机电气接线。 (×)