

样题一

一、单项选择题

1. 职业道德是指从事一定职业劳动的人们,在长期的职业活动中形成的_____。(A)
A. 行为规范 B. 操作程序 C. 劳动技能 D. 思维习惯
2. 在市场经济的条件下,促进员工行为的规范化是_____社会功能的重要表现。(D)
A. 治安规定 B. 奖惩制度 C. 法律法规 D. 职业道德
3. 企业文化的功能不包括_____。(D)
A. 激励功能 B. 导向功能 C. 整合功能 D. 娱乐功能
4. 职业道德对企业起到_____作用。(C)
A. 决定经济效益 B. 促进决策科学化
C. 增强竞争力 D. 树立员工守业意识
5. 职业道德是人生事业成功的_____。(A)
A. 重要保证 B. 最终结果 C. 决定条件 D. 显著标志
6. 从业人员在职业交往活动中,符合仪表端庄具体要求的是_____。(B)
A. 着装华贵 B. 适当化妆或戴饰品
C. 饰品华丽 D. 发型要突出个性
7. 职业纪律是企业的行为规范,职业纪律有_____的特点。(A)
A. 明确的规划性 B. 高度的强制性
C. 通用性 D. 自愿性
8. 爱岗敬业作为职业道德的重要内容,是指员工_____。(C)
A. 热爱自己的岗位 B. 热爱有钱的岗位
C. 强化职业责任 D. 不应多转行
9. 电工安全操作规程不包括_____。(C)
A. 定期检查绝缘
B. 禁止带电工作
C. 上班带好雨具
D. 电器设备的各种高低压开关调试时,要挂标志牌,防止误合闸
10. 工作认真负责是_____。(A)
A. 衡量员工道德职业水平的一个方面 B. 提高生产效率的障碍
C. 一种思想保守观念 D. 胆小怕事的做法
11. 电路的作用是实现_____的传输和转换、信号的传递和处理。(A)
A. 能量 B. 电流 C. 电压 D. 电能

12. 在一定的温度时,金属电线的电阻与_____成正比、与横截面积成反比,与材料电阻率有关。(A)
A. 长度 B. 材料种类 C. 电压 D. 粗细
13. 欧姆定律不适合用于分析计算(B)
A. 简单的电路 B. 复杂电路
C. 线性电路 D. 直流电路
14. _____的方向规定由高电位点向低电位。(A)
A. 电压 B. 电流 C. 能量 D. 电能
15. P型半导体是在本征导体中加入微量的_____元素构成的。(A)
A. 三价 B. 四价 C. 五价 D. 六价
16. 稳压二极管的正常状态是(C)
A. 导通状态 B. 截止状态
C. 反向击穿状态 D. 任意状态
17. 用万能表直流电压挡测得晶体管三个管脚的对地电压分别是 $V_1=2\text{ V}$, $V_2=6\text{ V}$, $V_3=2.7\text{ V}$,由此可判断该晶体的管型和三极管依次是(B)
A. PNP管,CBE B. NPN管,ECB
C. NPN管,CBE D. PNP管,EBC
18. 电工仪表按工作原理分为_____等。(D)
A. 磁电系 B. 电磁系 C. 电动系 D. 以上都是
19. 测量直流电流应选用_____电流表。(A)
A. 磁电系 B. 电磁系 C. 电动系 D. 整流系
20. 拧螺钉时应该先确认螺丝刀插入槽口,旋转时用力(B)
A. 越小越好 B. 不能过猛 C. 越大越好 D. 不断加大
21. 使用钢丝钳固定导线时应将导线放在钳口的(C)
A. 前部 B. 后部 C. 中部 D. 上部
22. 常用的裸导线有铜绞线、铝线和(D)
A. 钨线 B. 焊接线 C. 钢丝 D. 钢芯铝绞线
23. 绝缘导线多用于_____和房屋附近的室外布线。(D)
A. 安全电压布线 B. 架空线
C. 室外布线 D. 室内布线
24. _____是人体能感觉优点的最小电流。(A)
A. 感知电流 B. 触电电流 C. 伤害电流 D. 有点电流
25. 电击是电流通过人体内部,破坏人的(A)
A. 内脏组织 B. 肌肉 C. 关节 D. 脑组织
26. 使用台钳时,工件尽量夹在钳口(B)
A. 上端位置 B. 中间位置 C. 下端位置 D. 左端位置
27. 台钻是一种小型钻床,用来钻直径_____及以下的孔。(C)
A. 10 mm B. 11 mm C. 12 mm D. 13 mm
28. 劳动者的基本权利包括_____等。(D)
A. 完成劳动任务 B. 提高职业技能

- C. 执行劳动安全卫生规程 D. 获得劳动报酬
29. 劳动者的基本义务包括_____等。 (A)
- A. 完成劳动任务 B. 获得劳动报酬
- C. 休息 D. 休假
30. 电气控制线路图测绘的一般步骤是 (D)
- A. 准备图纸 B. 准备仪表
- C. 准备工具 D. 设备停电
31. 电气控制线路图测绘的方法是先画主电路,再画控制电路,先画输入端,再画输出端,先画主干线,再画各支路,_____。 (A)
- A. 先简单后复杂 B. 先复杂后简单
- C. 先电气后机械 D. 先机械后电气
32. 电气控制线路图测绘前要检查被测设备是否有电,不能 (D)
- A. 切断直流电 B. 切断照明灯
- C. 关闭电源指示灯 D. 带电作业
33. 测绘 T68 镗床电气控制电路图时,重点是要画出两台电动机、电源总开关、按钮、行程开关以及_____的具体位置。 (A)
- A. 电器箱 B. 接触器 C. 熔断器 D. 热继电器
34. 测绘 T68 镗床电气控制电路图时,首先要看懂主轴电动机 M1 的_____和高速低速切换电路,然后再看快速移动电动机 M2 的正反转电路。 (D)
- A. Y— Δ 启动电路 B. 能耗制动电路
- C. 降压启动电路 D. 正反转电路
35. 测绘 T68 镗床电气控制电路图时要画出电源开关 QS,熔断器 FU1,接触器 KM1~KM7、热继电器 FR、_____等。 (A)
- A. 电动机 M1、M2 B. 按钮 SB1~SB5
- C. 行程开关 SQ1~SQ8 D. 中间继电器 KM1、KM2
36. 测绘 T68 镗床电气控制电路图时要正确画出控制变压器 TC、按钮 SB1~SB5、行程开关 SQ1~SQ8、中间继电器 KM1、KM2、速度继电器 KS、_____等。 (D)
- A. 电动机 KM1、KM2 B. 熔断器 FU1、FU2
- C. 电源开关 QS D. 时间继电器 KT
37. 测绘 X62W 铣床电气控制主电路图时要画出电源的开关、电动机按钮、行程开关、_____等在机床中具体位置。 (A)
- A. 电器箱 B. 接触器 C. 熔断器 D. 热继电器
38. 测绘 X62W 铣床主要电路工作原理时,首先要看懂主轴电动机 M1 的_____、制动及冲动电路,然后再看进给电动机 M2 的正反转。 (D)
- A. Y— Δ 启动电路 B. 能耗制动电路
- C. 降压启动电路 D. 正反转电路
39. 测绘 X62W 铣床电气控制主电路图时要画出电源的开关、熔断器、接触器、热继电器、_____等。 (A)
- A. 电动机 B. 按钮
- C. 行程开关 D. 转换开关

40. 20/5t 桥式起重机的主电路包含了电源开关 QS、交流接触器 KM1~KM4、凸轮控制器 SA1~SA3、电动机 M1~M5、_____、电阻器 1R~5R、过电流继电器等。 (A)
- A. 电磁制动器 YB1~YB6 B. 限位开关 SQ1~SQ4
C. 欠电压继电器 KV D. 熔断器 FU2
41. 20/5t 桥式起重机的主电路包含了主令控制 SA4、紧急开关 QS4、启动按钮 SB、过电流继电器 KC1~KC5、限位开关 SQ1~SQ4、_____等。 (D)
- A. 电动机 M1~M5 B. 电磁制动器 YB1~YB5
C. 电阻器 1R~5R D. 欠电压继电器 KV
42. 20/5t 桥式起重机的小车电动机可以由凸轮控制器实现_____的控制。 (A)
- A. 启停和调速 B. 减压启动
C. 能耗制动 D. 回馈制动
43. 20/5t 桥式起重机的主钩电动机一般用_____实现正反转的控制。 (D)
- A. 断路器 B. 凸轮控制
C. 频敏变阻器 D. 接触器
44. 20/5t 桥式起重机的保护电路由_____、过电流继电器、欠电压继电器、熔断器、限位开关等组成。 (A)
- A. 紧急开关 B. 电阻器 C. 热继电器 D. 接触器
45. 20/5t 桥式起重机的主接触器 KM 吸合后,过电流继电器立即动作的原因是 (D)
- A. 电阻器的初始值过大 B. 热继电器额定值过小
C. 熔断器太粗 D. 凸轮控制器接地
46. X62W 铣床的主电路由电源总开关 QS、熔断器 FU1、接触器 KM1~KM6、热继电器 FR1~FR3、_____、电动机 M1~M3 等组成。 (A)
- A. 快速移动电磁铁 YA B. 位置开关 SQ1~SQ7
C. 按钮 SB1~SB6 D. 速度继电器 KS
47. X62W 铣床电气线路的控制变压器、熔断器、按钮、位置开关、速度继电器、_____、热继电器等组成。 (D)
- A. 电动机 B. 快速移动电磁铁
C. 电源总开关 D. 转换开关
48. X62W 铣床的主轴电动机 M1 采用_____启动方法。 (A)
- A. 全压 B. 定子减压 C. Y— Δ D. 变频
49. X62W 铣床的主轴电动机 M1 采用_____的停车方法。 (D)
- A. 回馈制动 B. 能耗制动 C. 再生制动 D. 反接制动
50. X62W 铣床的主轴电动机 M1 的冲动控制是由位置开关 SQ7 接通_____一下。 (A)
- A. 反转接触器 KM2 B. 反转接触器 KM4
C. 正转接触器 KM1 D. 正转接触 KM3
51. X62W 铣床进给电动机 M2 的左右操作手柄置于_____位置。 (D)
- A. 快、慢、上、下、中五个 B. 上、下、中三个
C. 上、下、前、后、中五个 D. 左、中、右三个

52. X62W 铣床使用圆形工作台时必须把左右操作手柄置于_____位置。 (A)
A. 中间 B. 左边 C. 右边 D. 热继电器
53. X62W 铣床的三台电动机由_____实现过载保护。 (D)
A. 熔断器 B. 过电流继电器
C. 速度继电器 D. 热继电器
54. X62W 铣床主轴电动机不能启动的可能原因有 (A)
A. 三相电源缺相 B. 控制变压器无输出
C. 速度继电器损坏 D. 快速移动电磁铁损坏
55. T68 镗床电气控制主电路由电源开关、熔断器和接触器、热继电器、_____组成。 (D)
A. 速度继电器 B. 行程开关
C. 时间继电器 D. 电动机
56. T68 镗床电气线路由控制变压器、按钮、行程开关、中间继电器、速度继电器_____组成。 (A)
A. 时间继电器 B. 电动机
C. 制动电阻 D. 电源开关
57. T68 镗床主轴电动机采用了_____方法。 (D)
A. 自耦变压器启动 B. Y— Δ 启动
C. 定子—串电阻启动 D. 全压启动
58. T68 镗床的主轴电动机采用了_____调速方法。 (A)
A. Δ —YY 变级 B. Y—YY 变级
C. 变频 D. 变转差率
59. T68 镗床的主轴电动机 M1 采用了_____停车方法。 (D)
A. 回馈制动 B. 能耗制动 C. 再生制动 D. 反接制动
60. 下列不属于常用输入单元电路的功能有 (D)
A. 取信号能力强 B. 抑制干扰能力强
C. 具有一定信号放大能力 D. 带负载能力强
61. 下列不属于集成运放电路线性应用的是 (D)
A. 加法运算电路 B. 减法运算电路
C. 积分电路 D. 过零比较器
62. 下列不属于集成运放电路非线性应用的是 (A)
A. 加法运算电路 B. 滞回比较器
C. 非过零比较器 D. 过零比较器
63. 下列不能构成组合逻辑电路的是 (D)
A. 与非门 B. 或非门 C. 异或门 D. 触发器
64. 下列不属于组合逻辑电路的加法器为 (D)
A. 半加器 B. 全加器 C. 多位加法器 D. 计数器
65. 时序逻辑电路的分析方法有 (D)
A. 列写状态方程 B. 列写驱动方程
C. 列写状态表 D. 以上都是

66. 下列不属于时序逻辑电路的计时器进制的为 (D)
 A. 一进制计数器 B. 十进制计数器
 C. N 进制计数器 D. 脉冲计数器
67. 555 定时器构成的典型应用不包括_____电路。 (D)
 A. 多谐振荡 B. 施密特振荡
 C. 单稳振荡 D. 存储器
68. 当 74LS94 的控制信号为 01 时,该集成位移寄存器处于_____状态。 (B)
 A. 左移 B. 右移 C. 保持 D. 并行置数
69. 当 74LS94 的 SL 与 Q0 相连时,电路实现的功能为 (A)
 A. 左移环形计数器 B. 右移环形计数器
 C. 保持 D. 并行置数
70. 集成译码器 74LS138 的 3 个使能端,只要有一个不满足要求,其他八个输出为 (A)
 A. 高电平 B. 低电平 C. 高阻 D. 低阻
71. 集成译码器与七段发光二极管构成_____译码器。 (C)
 A. 变量 B. 逻辑状态 C. 数码显示 D. 数值
72. 集成计数器 74LS192 是_____计算器。 (D)
 A. 异步十进制加法 B. 同步十进制加法
 C. 异步十进制减法 D. 同步十进制减法
73. 两片集成计算器 74LS192,最多可构成_____进制计算器。 (A)
 A. 100 B. 50 C. 10 D. 9
74. 集成运放电路引脚如果插反,_____损坏运放。 (A)
 A. 将电源极性接反 B. 输入接反
 C. 输出解烦恼 D. 接地反接
75. 集成运放电路的电源端可外接_____,防止其极性接反。 (B)
 A. 三极管 B. 二极管 C. 场效应管 D. 稳压管
76. 集成译码器的_____状态不对时,译码器无法工作。 (D)
 A. 输入端 B. 输出端 C. 清零端 D. 使能端
77. 集成译码器无法工作,首先应检查_____的状态。 (D)
 A. 输入端 B. 输出端 C. 清零端 D. 使能端
78. 由与非门组成的基本 RS 触发器,当 RS 为_____时,触发处于不定状态。 (A)
 A. 00 B. 01 C. 10 D. 11
79. JK 触发器,当 JK 为_____时,触发器处于翻转状态。 (D)
 A. 00 B. 01 C. 10 D. 11
80. 时序逻辑电路的输出端取数如有问题会产生 (D)
 A. 时钟脉冲混乱 B. 置数端无效
 C. 清零端无效 D. 计算模错误
81. 时序逻辑电路的计数器直接取相应进制数经相应门电路送到_____端。 (A)
 A. 异步清零端 B. 同步清零端
 C. 清零端无效 D. 同步置数端

82. 晶闸管触发电路所产生的触发脉冲信号必须要 (D)
A. 有一定的电位 B. 有一定的电流
C. 有一定的频率 D. 有一定的功率
83. 锯齿波触发电路有_____, 脉冲形成与放大、强触发与输出、双窄脉冲产生等四个环节形成。 (A)
A. 锯齿波产生与相位控制 B. 矩形波产生与移相
C. 尖脉冲产生与移相 D. 三角波产生与移相
84. 锯齿波触发电路中的锯齿波是由_____对电容器充电以及快速放电产生的。 (D)
A. 矩形波电源 B. 正弦波电源 C. 恒压源 D. 恒流源
85. 三相半波可控整流电路由_____只晶闸管组成。 (A)
A. 3 B. 5 C. 4 D. 2
86. 三相半波可控整流电路电阻负载的控制角 α 移相范围是 (D)
A. $0\sim 90^\circ$ B. $0\sim 100^\circ$ C. $0\sim 120^\circ$ D. $0\sim 150^\circ$
87. 三相半波可控整流电路大电感负载无续流管, 每个晶闸管电流平均值是输出电流平均值的 (A)
A. $1/3$ B. $1/2$ C. $1/6$ D. $1/4$
88. 三相半空桥式整流电路由_____晶闸管和三只功率二极管组成。 (D)
A. 四只 B. 一只 C. 二只 D. 三只
89. 三相半控桥式整流电路感性负载时, 控制角 α 的移相范围是 (A)
A. $0\sim 180^\circ$ B. $0\sim 150^\circ$ C. $0\sim 120^\circ$ D. $0\sim 90^\circ$
90. 三相半控桥式整流电路感性负载每个晶闸管电流平均值是输出电流平均值的 (D)
A. $1/6$ B. $1/4$ C. $1/2$ D. $1/3$
91. 三相半控桥式整流电路是由一组共阴极的与另一组共阳极的三相半波可控整流电路相_____构成的。 (A)
A. 串联 B. 并联 C. 混联 D. 复联
92. 三相可控整流触发电路调试时, 首先要检查三相同步电压波形, 再检查三相锯齿波波形, 最后检查 (D)
A. 同步变压器的输出波形 B. 整流变压器的输出波形
C. 晶闸管两端的电压波形 D. 输出双脉冲波形
93. 单相桥式可控整流电路电阻性负载的输出电压波形一个周期内会出现_____个波峰。 (A)
A. 2 B. 1 C. 4 D. 3
94. 单相桥式可控整流电路大电感负载无续流管的输出电流波形 (D)
A. 只有正弦波的正半周期 B. 正电流部分大于负电流
C. 会出现负电流部分 D. 是一条近似水平线
95. 三相半波可控整流电路电阻性负载的输出电压波形在可控制角_____的范围内连续。 (A)
A. $0<\alpha<30^\circ$ B. $0<\alpha<45^\circ$
C. $0<\alpha<60^\circ$ D. $0<\alpha<90^\circ$

96. 三相半波可控整流电路感性负载的输出电流波形 (D)

- A. 控制角 $\alpha < 30^\circ$ 时出现断续 B. 正电流部分大于负电流部分
C. 与电流电压波形相似 D. 是一条近似的水平线

97. 三相桥式可控整流电路电阻性负载的输出电压波形在控制角 $\alpha < \underline{\hspace{2cm}}$ 时连续。 (A)

- A. 60° B. 70° C. 80° D. 90°

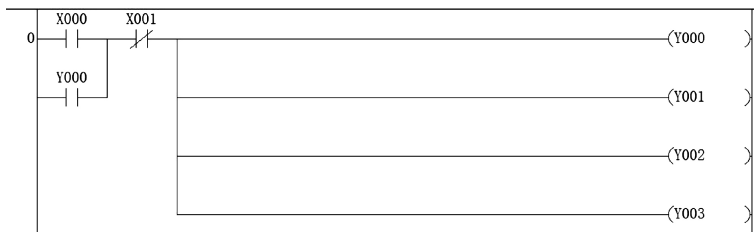
98. 三相桥式可控整流电路感性负载,控制角 α 增大时,输出电流波形 (A)

- A. 降低 B. 升高 C. 变宽 D. 变窄

99. 晶闸管触发电路发出触发脉冲的时刻是由 来定位的,由偏置电压调整初始相位,由控制电压来实现移位。 (D)

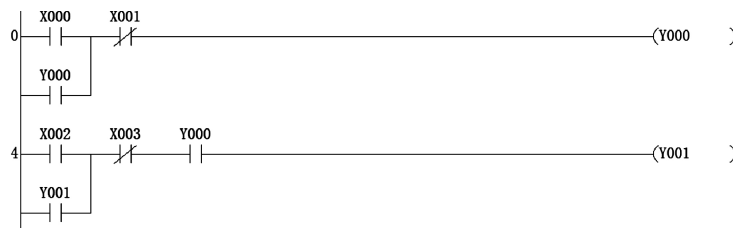
- A. 脉冲电压 B. 触发电压 C. 异步电压 D. 同步电压

100. 以下 PLC 梯形图实现的功能是 (B)



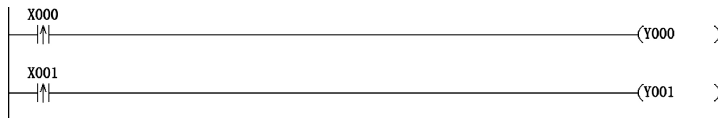
- A. 双线圈输出 B. 多线图输出
B. 两地控制 D. 以上都不对

101. 以下 PLC 梯形图实现的功能是 (C)



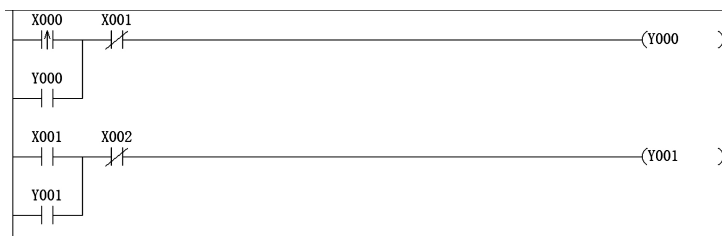
- A. 长动控制 B. 点动控制 C. 顺序启动 D. 自动往复

102. 在以下 PLC 梯形图程序中,0 步和 3 步实现的功能 (B)



- A. 一样
B. 0 步是上升沿脉冲指令,3 步是下降沿指令
C. 0 步是点动,3 步是下降沿脉冲指令
D. 3 步是上升沿脉冲指令,0 步是下降沿脉冲指令

103. 以下 FX2N 系列可编程序控制器程序中,第一行和第二行程序功能相比 (B)

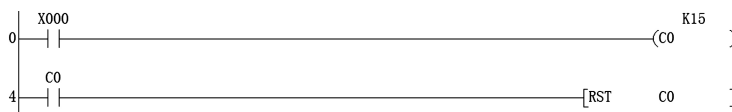


- A. 没区别
B. 第一行程序可以防止输入抖动
C. 第二行程序运行稳定
D. 工业现场应该采用第二行

104. FX2N PLC 中使用 SET 指令时必须 (D)

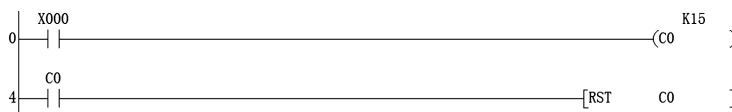
- A. 配合使用停止按钮
B. 配合使用置位指令
C. 串联停止按钮
D. 配合使用 RST 指令

105. 在下面 PLC 程序中,使用 RST 的目的是 (C)



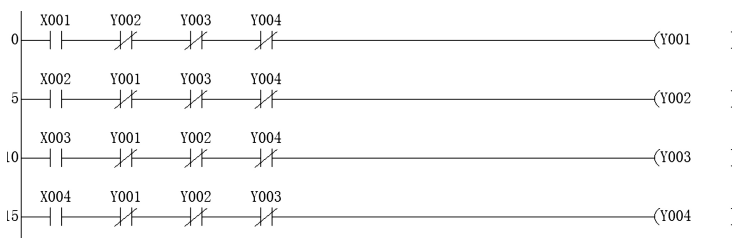
- A. 停止计数
B. 暂停计数
C. 对 C0 复位
D. 以上都不是

106. 以下 FX2N PLC 程序可以实现_____功能。 (D)



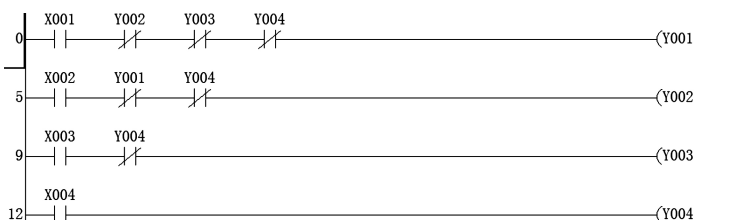
- A. 循环计时
B. 计数到 15 停止
C. C0 不能计数
D. 循环计数

107. 在以下 FX2N PLC 程序中,Y1 得电,是因为_____先闭合。 (D)



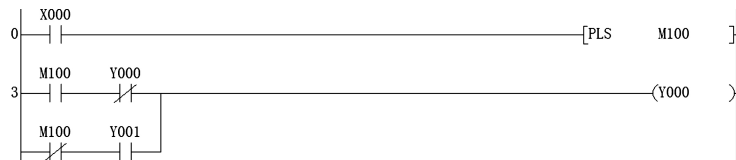
- A. X4
B. X3
C. X2
D. X1

108. 在以下 FX2N PLC 程序当 Y3 得电后,_____还可以得电。 (C)



- A. Y1 B. Y2 C. Y4 D. 都可以

109. 以下程序是对输入信号 X0 进行_____分频。 (A)



- A. 二 B. 四 C. 六 D. 八

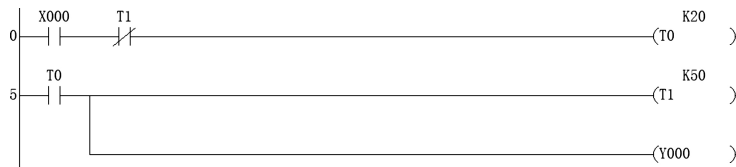
110. 在 FX2n PLC 中配合使用 PLS 可以实现_____功能。 (C)

- A. 计数 B. 计时 C. 分频 D. 倍频

111. 在 PX2n PLC 中, T0 的定时精度为 (B)

- A. 10 ms B. 100 ms C. 1 s D. 1 ms

112. 以下 FX2nPLC 可编程序控制器实现的是_____功能。 (A)

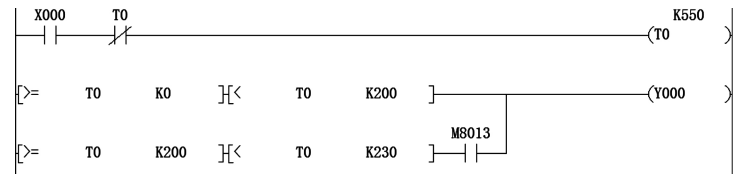


- A. Y0 通 5 s,断 2 s B. Y0 通 2 s,断 5 s
C. Y0 通 7 s,断 2 s D. Y0 通 2 s,断 7 s

113. 在使用 FX2n PLC 可编程序控制器控制交通灯时, M8013 的功能是 (C)

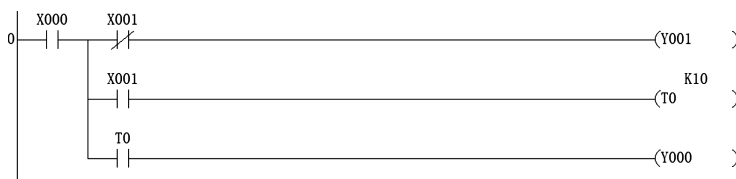
- A. 简化电路 B. 节约电线
C. 节省 PLC 输出口 D. 减少工作量

114. 在使用 FX2n 可编程序控制器控制交通灯时, M8013 的功能是 (B)



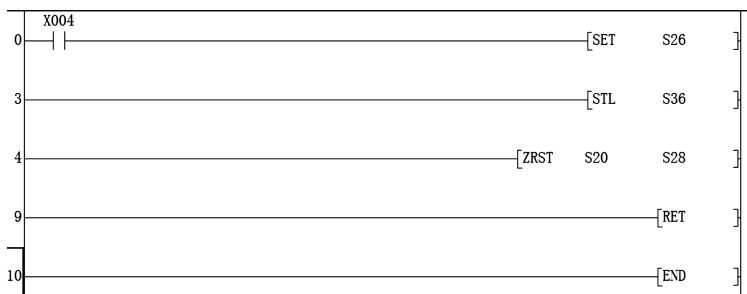
- A. 周期为 100 ms 的脉冲 B. 周期为 1 s 的脉冲
C. 常开点 D. 周期为 2 s 的的脉冲

115. 在使用 FX2n PLC 可编程序控制多速电动机运行时, _____是运行总开关。 (C)



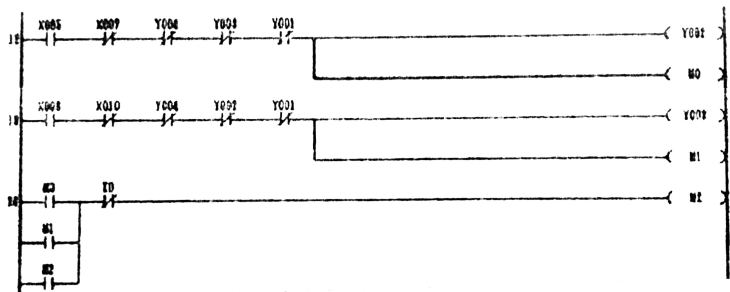
- A. X1 B. T0 C. X0 D. Y0

116. 以下 FX2n 可编程控制器控制车床运行时, 程序中使用了顺控指令 (A)



A. STL B. ZRST C. RET D. END

117. 在使用 FX2n 可编程控制器控制磨车运行时, Y2 和 M2 是 (C)



A. 双线圈 B. 可以省略 C. 并联输出 D. 串联输出

118. PLC 控制系统主要涉及的内容不包括 (C)

- A. 选择用户输入设备, 输出设备, 以及输出设备驱动的控制对象
- B. PLC 的选择
- C. PLC 的保养和维护
- D. 分配 I/O 点, 绘制电器连接图, 考虑必要的安全保护措施

119. PLC 编程软件安装方法不正确的是 (A)

- A. 安装选项中, 所有选项都打勾
- B. 先安装通用环境, 解压后, 进入相应文件后, 点击安装
- C. 在安装的时候, 最好把其他应用程序关掉, 包括杀毒软件
- D. 安装前, 请确定下载文件的大小及文件名称

120. 以下不是 PLC 编程语言的是 (A)

- A. VB B. 指令表 C. 顺序功能图 D. 梯形图

121. PLC 程序的检查内容是 (C)

- A. 继电器检测
- B. 红外检测
- C. 指令检查、梯形图检查、软元件检查等
- D. 以上都有

122. _____ 程序上载时要处于 STOP 状态。 (B)

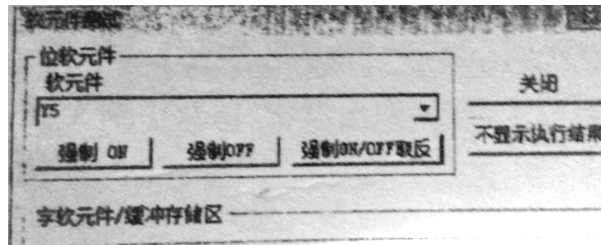
- A. 人机界面 B. PLC C. 继电器 D. 以上都是

123. 在 FX 系列 PLC 控制中可以使用 _____ 代替中间继电器。 (D)

- A. T B. C C. S D. M

124. 下图实现的功能是

(B)



- A. 输入软元件强制执行 B. 输出软元件强制执行
C. 计数器元件强制执行 D. 以上都不是

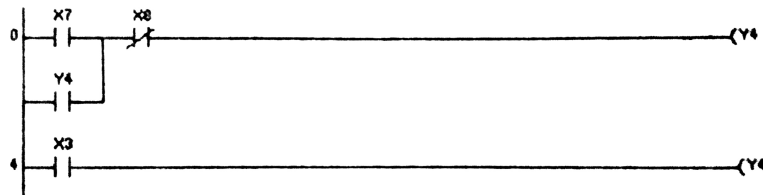
125. PLC 通过_____寄存器保持数据。

(A)

- A. 掉电保持 B. 存储 C. 缓存 D. 以上都不是

126. 以下程序出现的错误是

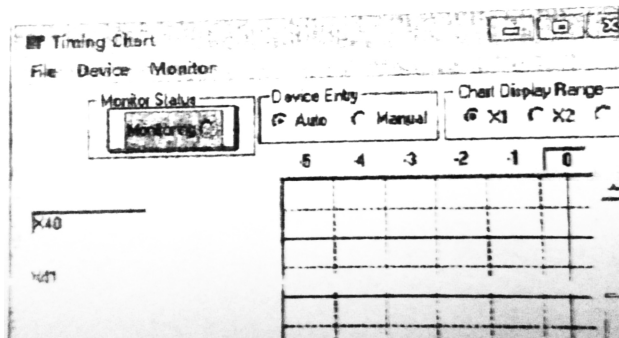
(A)



- A. 双线圈错误 B. 输入量过多
C. 没有寄存器 D. 以上都不是

127. 下图是_____方式的模拟状态。

(D)



- A. 没有仿真 B. 主控电路 C. 变量模拟 D. 时序图仿真

128. PLC 输入模板本身的故障描述不正确的是

(C)

- A. 没有输入信号,输出模板指示灯不亮是输出模板的正常故障
B. PLC 输入模板本身的故障可能性极小,故障主要来自外围的元器件
C. 输入模板电源接反会烧毁输入端口的元器件
D. PLC 输入使用内部电源,给信号时,指示灯不亮,可能是内部电源烧坏

129. PLC 输出模板常见的故障是

(A)

1. 供电电源故障 2. 端子接线故障 3. 模板安装故障 4. 现场操作故障
A. 1234 B. 234 C. 134 D. 124

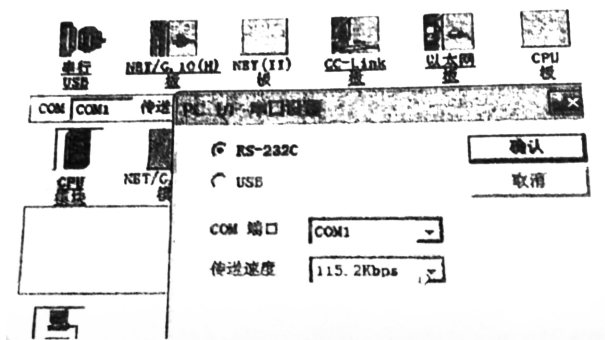
130. “AC”灯闪表示 PLC 的 _____ 报警。 (A)
A. 交流总电源 B. VDC24
C. VCD5 D. 后备电源
131. 以下属于 PLC 与计算机连接方式的是 (D)
A. RS232 B. RS422 C. RS485 D. 以上都是
132. 以下不属于 PLC 外围输入故障的是 (D)
A. 接近开关故障 B. 按钮开关短路
C. 传感器故障 D. 继电器
133. 同开环控制系统相比,闭环控制的优点之一是 (A)
A. 它具有抑制干扰的能力 B. 系统稳定性提高
C. 减少了系统的复杂性 D. 对元件特性变化更敏感
134. 调节器输出限幅电路的作用是:保证运放的 _____,并保护调速系统各部件正常工作。 (A)
A. 线性特性 B. 非线性特性
C. 输出电压适当衰减 D. 输出电流适当衰减
135. 无静差调速系统中必定有 (D)
A. 比例调节器 B. 比例微分调节器
C. 微分调节器 D. 积分调节器
136. 直流双闭环调速系统引入转速微分负反馈后,可使突加给定电压启动时转速调节器提早退出饱和,从而有效地 (A)
A. 抑制转速超调 B. 抑制电枢电流超调
C. 抑制电枢电压超调 D. 抵消给定电压突变
137. 若使 PI 调节器输出量下降,必须输入 _____ 的信号。 (C)
A. 与原输入量不相同 B. 与原输入量大小相同
C. 与原输入量极性相反 D. 与原输入量极性相同
138. 在带 PI 调节器的无静差调速系统中,可以用 _____ 来抑制突加给定电压时的电流冲击,以保证系统有较大的比例系数来满足稳态性能指标要求。 (B)
A. 电流截止正反馈 B. 电流截止负反馈
C. 电流正反馈补偿 D. 电流负反馈
139. 在调速性能指标要求不高的场合,可采用 _____ 直流调速系统。 (B)
A. 电流电压负反馈 B. 带电流正反馈补偿的电压负反馈
C. 带电流负反馈补偿的电压正反馈 D. 带电流负反馈补偿的电压负反馈
140. 电压电流双闭环系统中电流调节器 ACR 的输入信号有 (C)
A. 速度给定信号与电压调节器的输出信号
B. 电流反馈信号与电压反馈信号
C. 电流反馈信号与电压调节器的输出信号
D. 电流反馈信号与速度给定信号
141. 双闭环调速系统包括电流环和速度环,其中两环之间关系是 (A)
A. 电流环为内环,速度环为外环 B. 电流环为外环,速度环为内环
C. 电流环与速度环并联 D. 两环无所谓内外均可

142. 目前三相交流调压调速系统中广泛采用_____来调节交流电压。 (A)
 A. 晶闸管相位控制 B. 晶闸管周波控制
 C. 晶闸管 PLM 控制 D. GTO 相位控制
143. 系统对扰动信号的响应能力也称作扰动指标如 (A)
 A. 振荡次数,动态速降 B. 最大超调量,动态速降
 C. 最大超调量,恢复时间 D. 动态速降,调节时间
144. 直流测速发电机在_____时,由于电枢电流的去磁作用,使输出电压下降,从而破坏了输出特性的线性关系。 (A)
 A. 较小或转速过高 B. 较大或转速过高
 C. 较小或转速过低 D. 转速过低
145. 直流调速装置安装无线电干扰抑制滤波器与进线电抗器,必须遵守滤波器主侧电缆与负载侧电缆在空间上必须隔离。整流器交流侧电抗器电流按 (D)
 A. 电动机电枢额定电流选取
 B. 等于电动机电枢额定电流 0.82 倍选取
 C. 等于直流侧电流选取
 D. 等于直流侧电流 0.82 倍选取
146. 晶闸管—电动机测速系统的主要回路电流断续时,开环机械特性 (A)
 A. 变软 B. 变硬 C. 不变 D. 电动机停止
147. 当交流测速发电机的转子转动时,电杯形转子电流产生的磁场与输出绕组轴线重合,在输出绕组中感应的电动势的频率与 (C)
 A. 励磁电压频率相同,与转速无关 B. 励磁电压频率不同,与转速无关
 C. 励磁电压频率相同,与转速无关 D. 转速相关
148. 将变频器与 PLC 等上位机配合使用时,应注意 (C)
 A. 使用共同底线,最好接入噪声滤波器,电线各自分开
 B. 不使用共同底线,最好接入噪声滤波器,电线汇总一起布置
 C. 不使用共同底线,最好接入噪声滤波器,电线各自分开
 D. 不使用共同底线,最好不接入噪声滤波器,电线汇总一起布置
149. 步进电动机的角位移或线位移与 (A)
 A. 脉冲数成正比 B. 脉冲频率 f 成正比
 C. 驱动电源电压的大小 D. 环境波动相关
150. 三相单三拍运行,三相双三拍进行。三相单双六拍运行。其通电顺序分别是 (A)
 A. A—B—C—A AB—BC—CA—AB A—AB—B—BC—C—CA—A BC—C—CA—A
 B. AB—BC—CA—AB A—B—C—A A—AB—B—BC—C—CA—A BC—C—CA—A
 C. A—B—C—A A—AB—B—BC—C—CA—A AB—BC—CA—AB
 D. A—AB—B—BC—C—CA—A A—B—C—A AB—BC—CA—AB
151. 直流电动机弱磁调速时,励磁电路接线务必可靠,防止发生 (A)
 A. 运行中失磁造成飞车故障 B. 运行中失磁造成停车故障
 C. 启动时失磁造成飞车故障 D. 启动时失磁造成转速失控问题

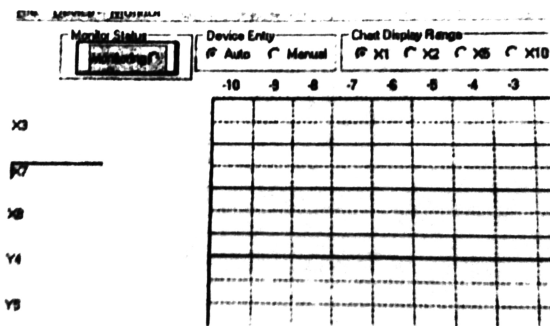
152. 双闭环直流调速系统调试中,出现转速给定值 U_g 达到设定最大值时,而转速还没达到要求时,应 (A)
- A. 逐步减少速度负反馈信号 B. 调整速度调节器 ASR 限幅
C. 调整电流调节器 ACR 限幅 D. 逐步减少电流负反馈信号
153. 若调速系统反馈极性错误,纠正的办法有 (A)
- A. 直流测速发电机的两端接线对调 B. 电动机电枢的两端接线对调
C. 电动机励磁两端接线对调 D. 加负载给定电压
154. 变频器运行时过载报警,电机不过热。此故障可能的原因是 (B)
- A. 变频器的过载整定值不合理、电机过载
B. 电源三相不平衡、变频器过载整定值不合理
C. 电机过载、变频器过载整定值不合理
D. 电网电压过高、电源三相不平衡
155. 西门子 MM420 变频器参数 $P0004=3$ 表示要访问的参数类别是 (A)
- A. 电动机数据 B. 电动机控制
C. 命令和数字 I/O D. 变频器
156. 变频电动机与通用感应电动机相比其特点是 (A)
- A. 低频工作时电动机的耗损小 B. 低频工作时电动机的耗损大
C. 频率范围大 D. 效率高
157. 电动机的启动转矩必须大于负载和转矩。若软启动器不能启动某负载,则可改用的启动设备是 (C)
- A. 采用内三角接法的软启动器 B. 采用外三角接法的软启动器
C. 变频器 D. Y— Δ 启动器

二、判断题(每题 0.5 分,共 20 分)

1. 设计 PLC 系统时 I/O 点数不需要留裕量,刚好满足控制要求是系统设计的原则之一。 (X)
2. 深入了解控制对象及控制要求是 PLC 控制系统设计的基础。 ($\checkmark$)
3. PLC 通用编程软件可能会自带模拟仿真的功能。 ($\checkmark$)
4. PLC 编程语言可以随时互相转换。 ($\checkmark$)
5. PLC 与计算机通信方式设置如下。 ($\checkmark$)



6. PLC 程序下载时不能断电。 ($\checkmark$)
7. 下图是编程软件的监控画面。 ($\checkmark$)



8. PLC 编程软件只能对 FX2N 系列进行编程。 (X)
9. PLC 程序不能修改。 (X)
10. PLC 程序中的错误不能修改纠正。 (✓)
11. PLC 硬件故障类型只有 I/O 类型。 (X)
12. PLC 没有输入信号,输入模块指示灯不亮时,应检查是否输入电路开路。 (✓)
13. PLC 输出模块故障处理时先考虑是否由于端子接线引起的故障。 (✓)
14. PLC 电源模块不会有故障。 (X)
15. PLC 通信模块出现故障不影响程序正常运行。 (X)
16. 所谓自动控制,就是在没有人直接参与的情况下,利用控制装置,对生产过程、工艺参数、技术指标、目标要求等进行自动调节与控制,使之按期望规律或预定程序进行的控制系统。 (✓)
17. 调节器是调节与改善系统性能的主要环节。 (✓)
18. 积分调节器的功能可由软件编程来实现。 (✓)
19. 将积分调节器中的电容、电阻位置互换即可成微分调节器。 (✓)
20. 比例积分调节器的等效放大倍数在静态与动态过程中是相同的。 (X)
21. 直流电动机有多种调速方案,其中改变励磁磁通调速最便捷有效。 (X)
22. 就调速性能而言,转速负反馈调速系统由于电枢电压负反馈调速系统。 (✓)
23. 在带电流正反馈的电压负反馈调速系统中,电流正反馈的作用不同于电压负反馈,它在系统中起补偿控制作用。 (✓)
24. 欧陆 514 调速器组成的电压电流双闭环系统中必须让电流正反馈补偿不起作用。 (X)
25. 双闭环调速系统启动过程基本上实现了在限制最大电流下的快速启动,达到“准时间最优控制”。 (✓)
26. 直流电动机的调速方法中,调节励磁电流只能在额定转速之下调速。 (X)
27. 测速发电机是一种反映转速信号的电器元件,它的作用是将输入的机械转速变成电压信号输出。 (✓)
28. 电磁式直流测速发电机虽然复杂,但因励磁电源外加,不受环境等因素影响,其输出电动势斜率高,特性线性好。 (X)
29. 在直流电动机启动时,要先接通电枢电源,后加励磁电压。停车时,要先关电枢电压,再关励磁电源。 (X)
30. 交流测速发电机有异步式和同步式两类,应用较为广泛的是异步测速发电机。 (✓)

-
31. 在计算解答系统中,为了满足误差小、剩余电压低的要求,交流同步测速发电机往往带有温度补偿及剩余电压补偿电路。 (×)
32. 变频器调试应遵循“先空载、轻载、后重载”的规律。 (✓)
33. 步进电动机的驱动电源由运动控制,脉冲分配器和功率驱动级组成。 (✓)
34. 在直流电动机轻载运行时,失去励磁会出现停车故障。 (×)
35. 逻辑无环流双闭环可调试系统,在正定电流调节器 ACR 正负限幅值时其依据 α 最小值等于 β 最小值等于 $15\sim 30^\circ$ 。 (✓)
36. 负反馈是指反馈到输入端的信号与给定信号比较时极性必须是负的。 (×)
37. 变频器由微处理器控制,可以实现过电压/欠电压保护,过热保护,接地故障保护、短路保护、电机过热保护。 (✓)
38. 变频器的参数设置不正确,参数不匹配,会导致变频器不工作,不能正常工作或频繁发生保护动作甚至损坏。 (✓)
39. 变频器主电路逆变桥功率模块中每个 IGBT 与一个普通二极管反并联。 (×)
40. 软启动器具有完善的保护功能,并可以自我修复部分故障。 (×)